

L:

$\begin{cases} 6u & \text{E/S} \\ 7u & \text{calcul} \\ 4u & \text{E/S} \end{cases}$

$\begin{cases} 4u & \text{calcul} \\ 6u & \text{E/S} \\ 4u & \text{calcul} \end{cases}$

1. Mono programmation: ordre P1, P2

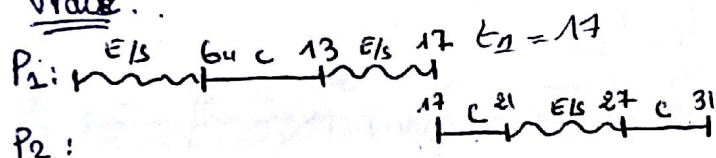


$$t_1 = 17$$

$$t_2 = 31$$

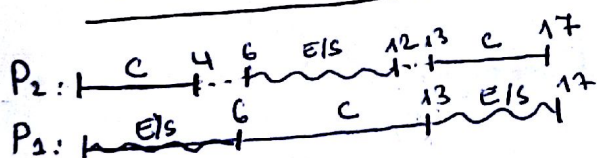
$$t_m = 24$$

vraie.



2. Multiprogrammation: (P2 > P1)

1. Sans IT programme:

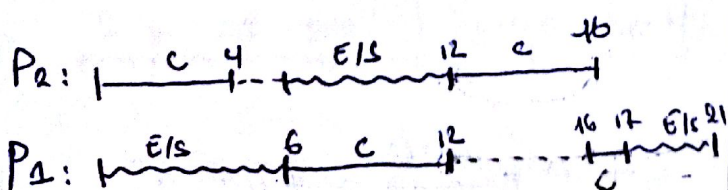


$$t_1 = 17$$

$$t_2 = 17$$

$$t_m = 17$$

2. Avec IT programme:

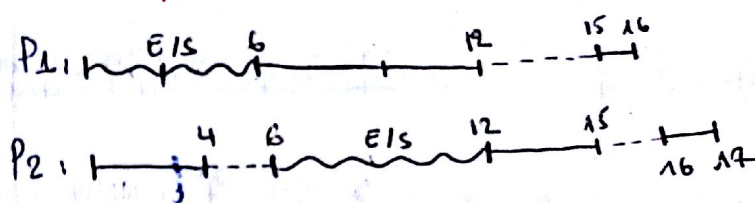


$$t_2 = 16$$

$$t_1 = 21$$

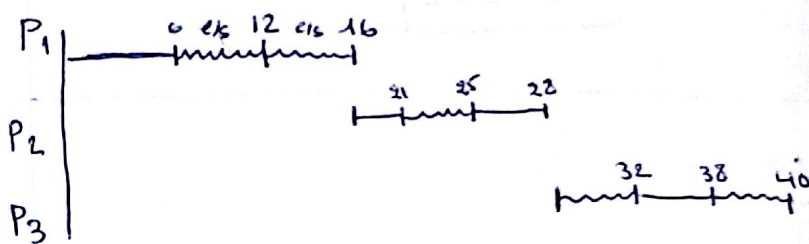
$$t_m = 18,5$$

3. temps partagé: (34)



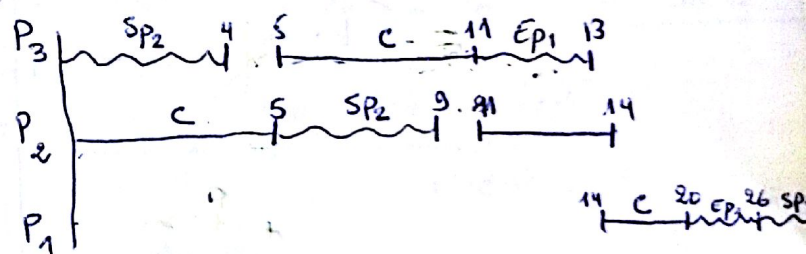
EXO n°2:

1) Monoprogrammation (ordre P1, P2, P3)



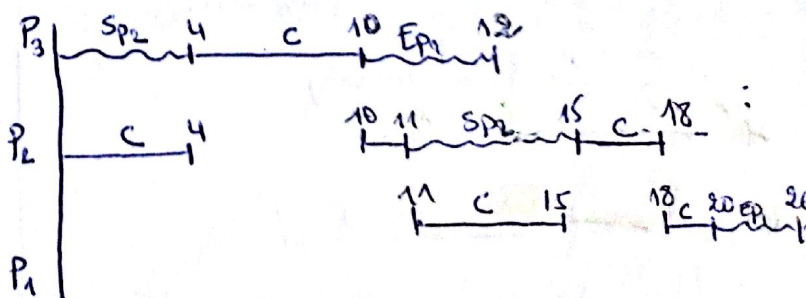
$$t_m = 28 \quad ((16 + 28 + 40) / 3)$$

2) multiprogrammation sans IT de programme: (P3 > P2 > P1)



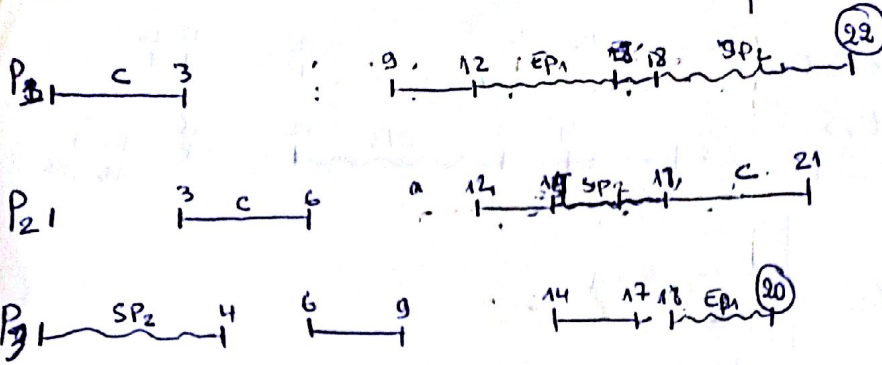
$$T_m = 19 \quad ((14 + 13 + 30) / 3)$$

3) multiprogrammation avec IT: (P3 > P2 > P1)



$$T_m = 20$$

*4) Temps partagé (3u)



$$t_m = 2.1$$

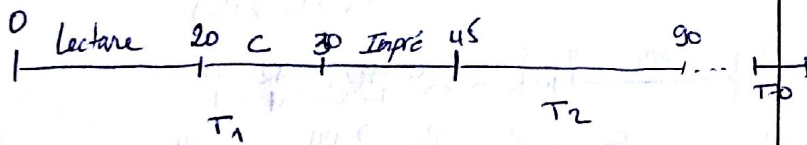
$$n = i - 1$$

$$t_i = t_{i-n} + n(2.1)$$

$$t_{(i-i+1)}$$

Exo n°3:

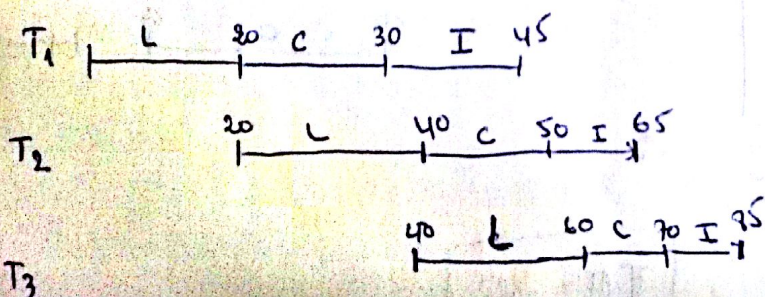
1 - l'UC gère les E/S: (pas de simultanéité entre E/S et le calcul)
(monoprogrammation)



$$t = 45 \times 70 = 3150s.$$

$$\text{Taux d'utilisation de l'UC} = \frac{\text{calcul} \times \text{nbr de travaux}}{3150} = \frac{10 \times 70}{3150} = 22,22\%$$

2 - les périphériques sont autonome:
(multiprogrammation)



d'où:

$$t_i = t_{i-1} + 20 \quad \forall i > 1$$

$$t_i = t_{i-2} + 2 \times (20)$$

...

$$t_i = t_{i-n} + n(20)$$

En posant $n = i - 1$:

$$t_i = t_1 + (i-1) 20$$

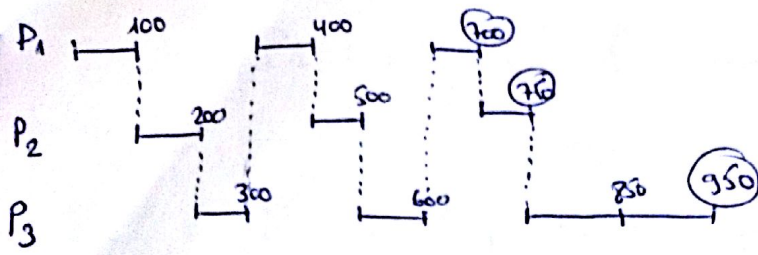
$$t_{70} = t_1 + 69(20)$$

$$= 45 + 69 \times 20 =$$

$$t_{70} = 1425$$

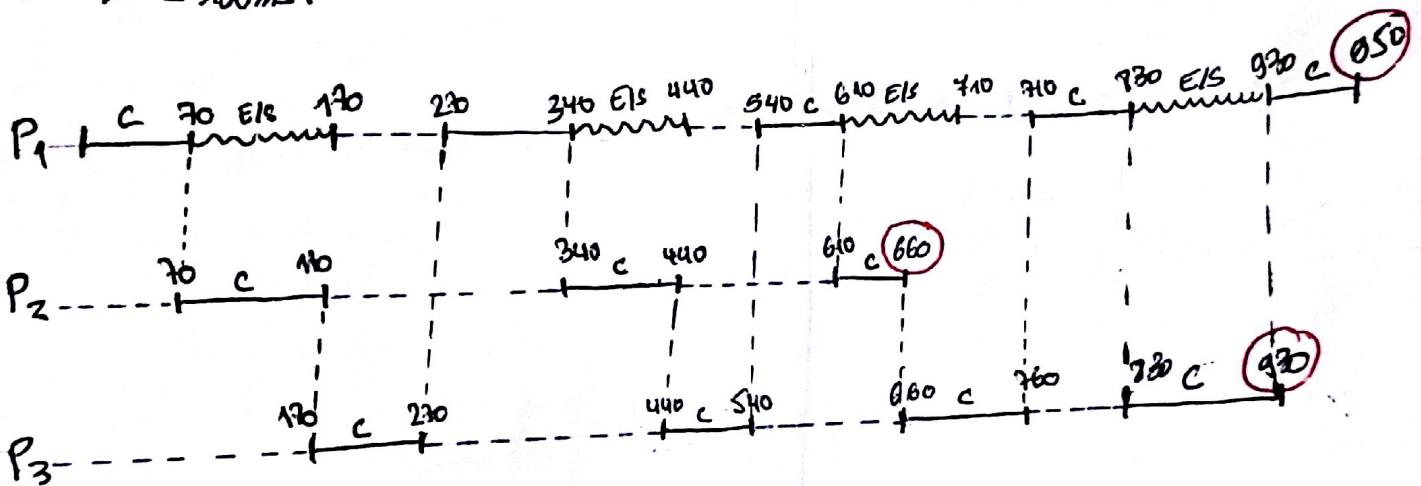
$$t_{aux} = \frac{700}{1425} \approx 49,12\%$$

$\mu s, t_{p2} = 250s, t_{p3} = 400s.$

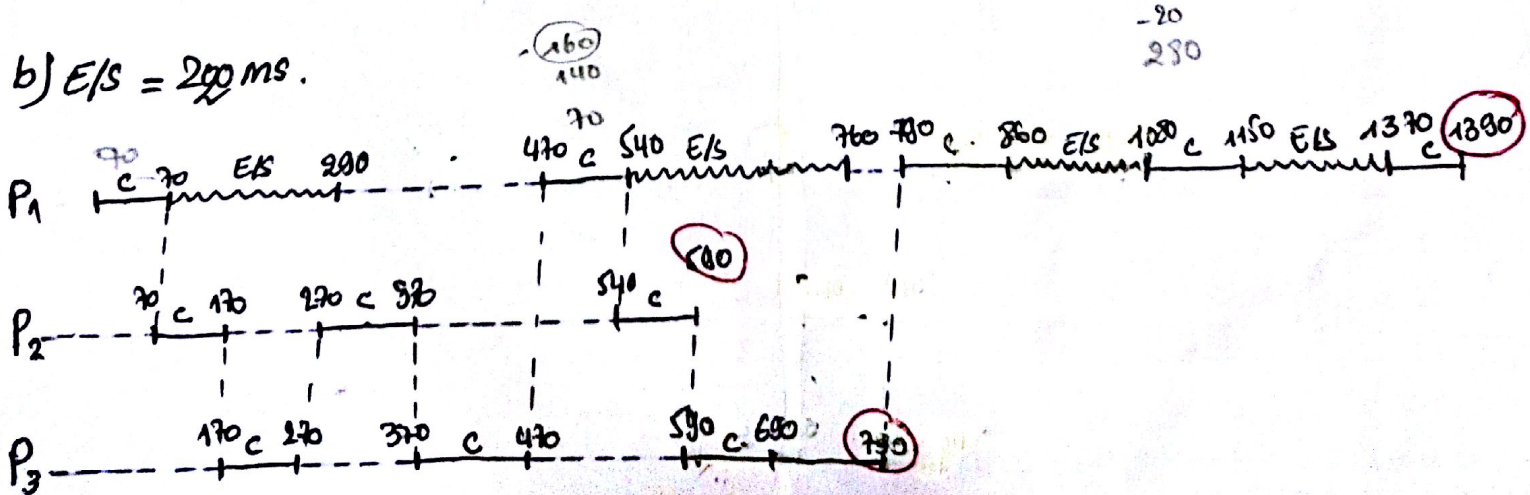


II) P_1 se bloque en E/S toutes les 70ms:
 (càd: à chaque 70 ms de calcul il s'arrête pour faire des E/S)

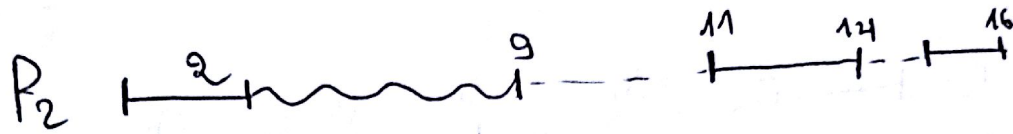
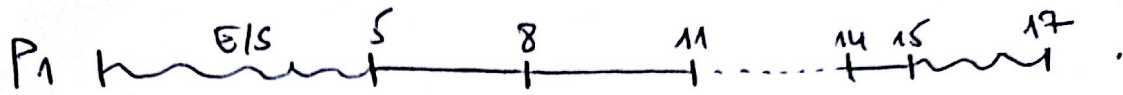
a) $E/S = 100ms.$



b) $E/S = 200ms.$



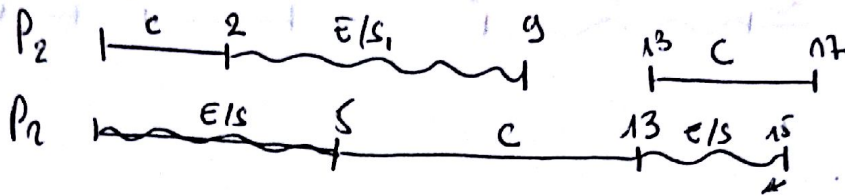
temp partagé



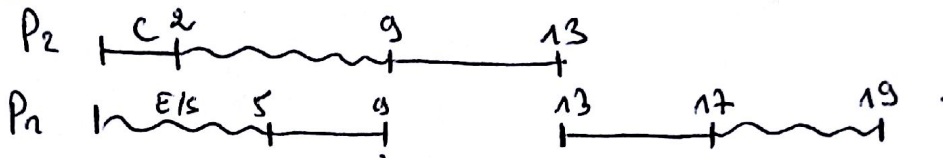
$$P_1 \begin{cases} 5u & E/S_1 \\ 2u & C \\ 2u & E/S_1 \end{cases}$$

$$P_2 \begin{cases} 2u & C \\ 7u & E/S_2 \\ 4u & C \end{cases}$$

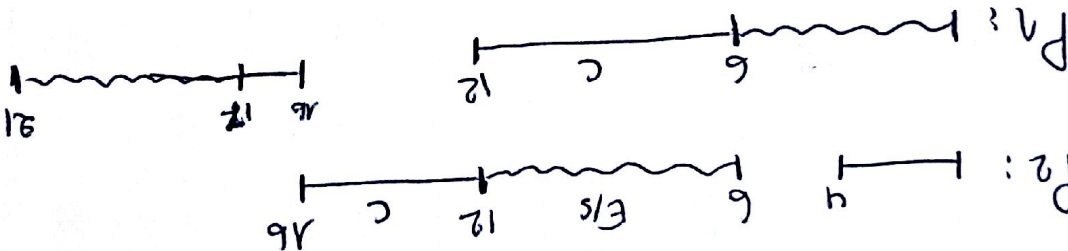
Scans IT.



AVec IT

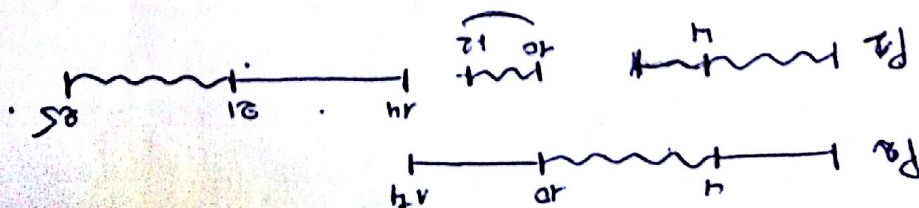


~~at the end~~



$$F_1 = 25$$

$$F_2 = 14$$



CHA zone

TD N°2

ADD deux

#00 00

COMP Max

#00 03

BEG fin

#00 06

ADD trois

#00 09

BRI suite

#00 0C

fin RNG result

#00 0F

A :

#00 12

#00 15

Zone DEC 17

#00 16

deux DEC 2

#00 18

trois DEC 3

#00 1A

result RES 2

#00 1C

max DEC 26

#00 1E

table des Symboles:

Nom	Adresse	type
Debut	0000	label (etiquette)
Suite	0006	label
fin	0012	label
Zone	0016	mot
deux	0018	mot
trois	001A=26	mot
result	001C	mot
max	001E	mot

pour fin: on ajoute que 1, car il n'y a

pas d'adresse, il y a que le code opérant

donc il est sur 1 bit.

pour DEC: DEC n'est pas une

instruction mais une pseudo-instruction

d'op, on ne le considère pas comme

étant "code operation", il n'y a que

l'adresse d'op DEC xxx est sur 2 bits

RES: même chose avec DEC

pour debut

CHA Zone
100 00 16
Code opération - adresse (après table de symboles)

ADD deux 02 00 18

COMP max 06 00 1E

BEG Fin 04 00 12

ADD trois 02 00 1A

BRI suite 05 00 06

RNG Result 04 00 1C

FEN 193

Zone DEC 17 1 100 1A

deux DEC 2 1 100 102

trois DEC 3 1 100 103

result RES 2 1 1 1

max DEC 26 1 100 11A

24.11

La dernière instruction commence à

001E et se termine à 001F

plus le 0000, donc en tout

(0020) = 32 octets

On en a besoin de 32 octets pour

tous le programme.

Un assembleur à une passe :

on va établir deux tables,

une pour les instructions assemblées

et une autre pour les instructions

non-assemblées

Inst assemblées.

Inst machine	Adresse
5, 0006	000F] BPT Suite.
99)	0015] Fin.
10011)	0016 } zone DEC 17
10002)	0018 DEC 2 Deux
10003)	001A DEC 3 Trois
1)	001C Rec 2 Result
1001A)	001E DEC 26 Max

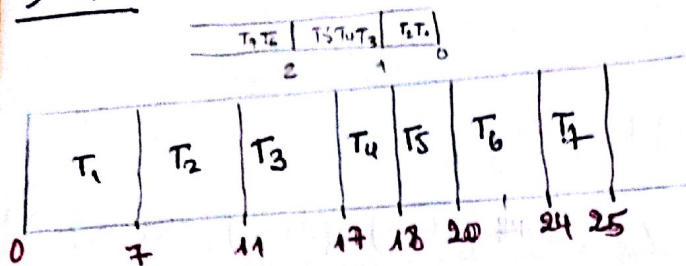
Inst

non-assemblées

Inst machine	Adresse
00, 0016	0000 ← CH1
02, 0002	0003 ← ALU
06, 001E	0006 ← ALU
011, 0012	0009 ← BEB 2
02, 0003	000C ← ADD 1000
01, 001C	0012 ← RING 1000

Exon^o 1:

1) FIFO:

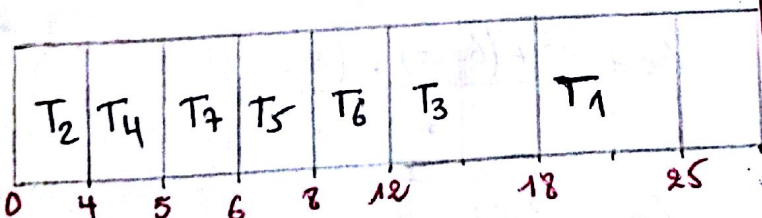


Temps moyen:

$$L_m = \frac{7 + 11 + (17-1) + (18-1) + (20-1) + (24-2)}{7}$$

$$L_m = 16,42$$

2) PCTE (ou SJF)



Temps moyen

$$L_m = \frac{4 + (5-1) + (6-2) + (8-2) + (12-2) + (18-1) + (25-0)}{7}$$

$$L_m = 10,14$$

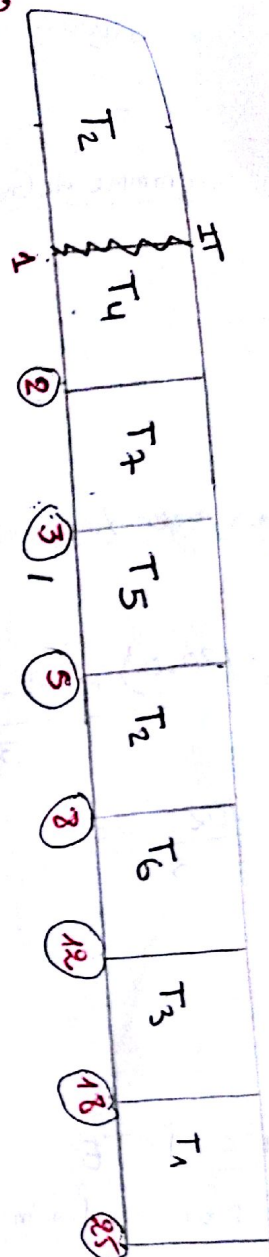
2^o Partie (TDN 4)

3) PCTER (Plus Count temps Restant)

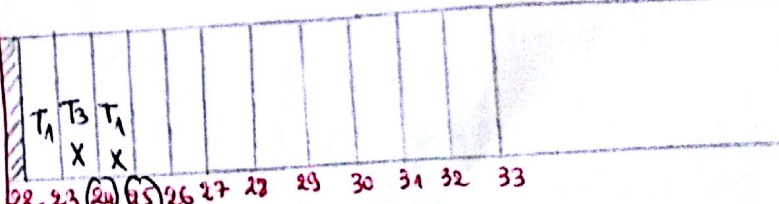
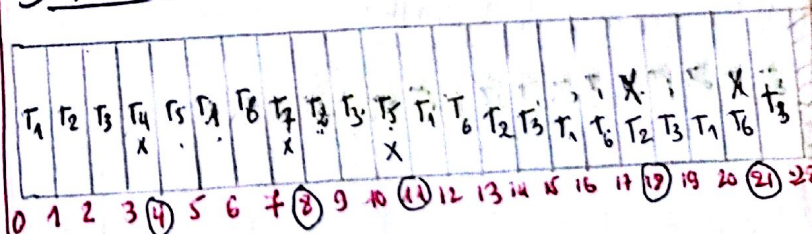
$$L_m = \frac{8 + (2-1) + (3-2) + (5-1) + (12-2) + (18-1) + (25-0)}{7}$$

$$L_m = 9,43$$

Temps



4) Quantum de 1:

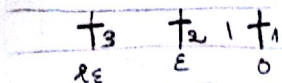


Travail de construire

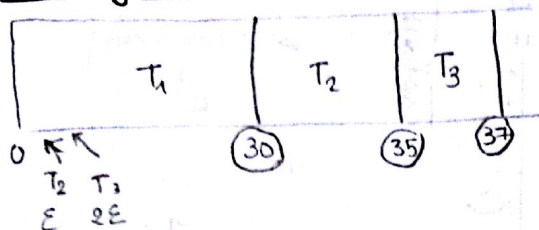
(1^{ere} partie) TD N° 4:

FIFO: First In First Out.

Premier arrivé premier servi.



1) - Diagramme de Gantt:



2) Temps moyen d'exécution:

$$t_m = \frac{(30-0) + (35-\varepsilon) + (37-2\varepsilon)}{3}$$

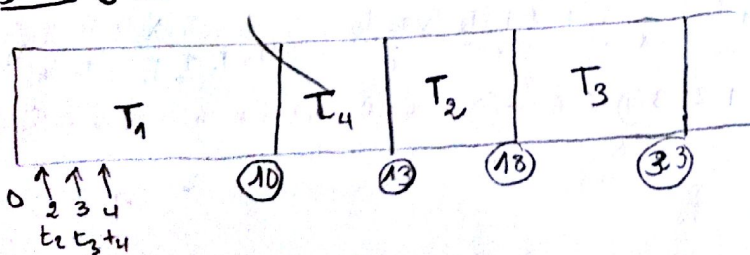
$$m = \frac{102 - 3\varepsilon}{3}$$

Exo n°2: PCTE

2! PCIe
plus court temps d'exécution qui s'exécute

le premier.

1) Diagramme de Gantt:



T_1 en premier, car en temps 0 il y'a que T_1 qui est chargé en mémoire, donc il s'exécute le premier, puis

En temps 10, les 3 autres sont chargés
En mémoire, donc, on calcule celui qui a
le plus court temps d'exécution, et c'est
elle qui va s'exécuter.

2) temps moyen:

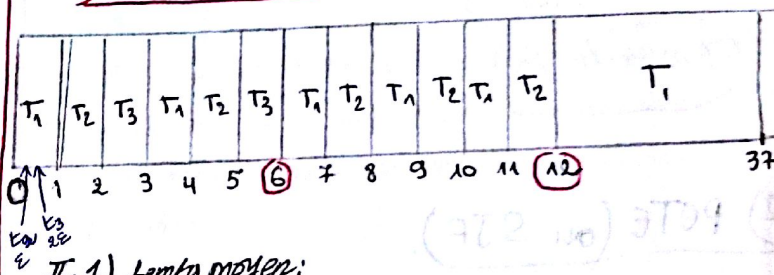
$$t_m = \frac{10 + (13-4) + (18-2) + (33-3)}{4}$$

$$k_m = \frac{64}{4} \approx 16,25s.$$

Exo 3: (Tourniquet)

I) Diagramme de Gantt:

I, 1) Quantum = 1:

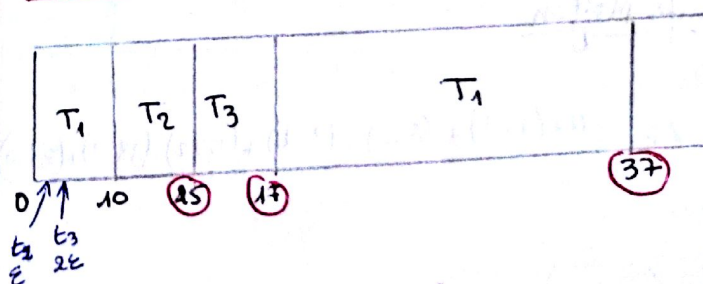


II. 1) temperamen:

$$t_m = \frac{37 + (6.1\varepsilon) + (12 - \varepsilon)}{3}$$

$$E_m = 18,33 - \varepsilon.$$

I, 2) Quantum = 10!

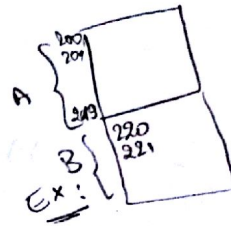
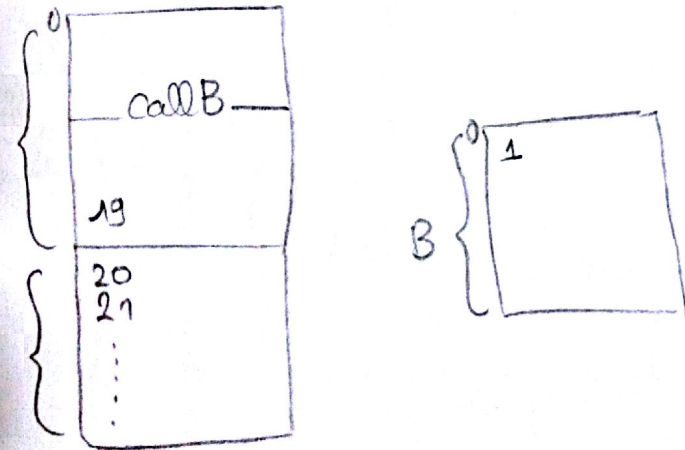
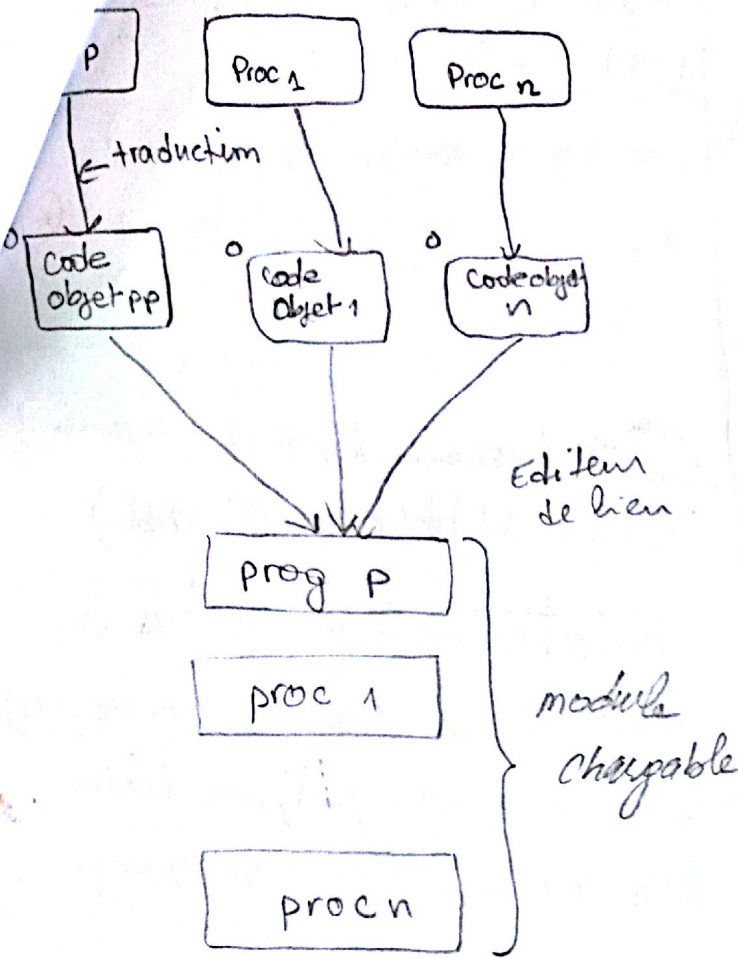


temp moyen:

$$EOL = \frac{37 + (15 - \varepsilon) + (17 - 2\varepsilon)}{3}$$

$$t_m = 23 - \epsilon$$

SERIE TD N° 3



on a cte de translation 200 cà d:
on ajoute 200
à chaque fois.

changement
absolu

⇒ changement (En mémoire)
↓
changement reléguable

On utilise un registre de Base
qui va contenir la cte de translation
(200)

$$@ \text{ effective} = @ \text{ de base} + \text{déplacement}$$

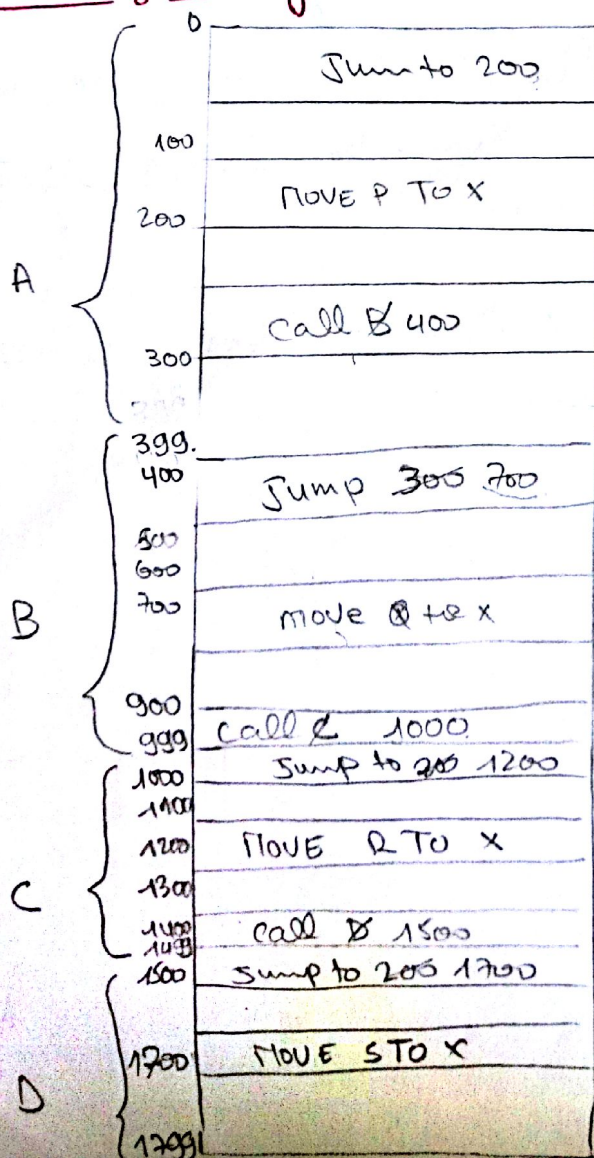
Exo

1 - création du module chargeable

table des modules :

Nom	Adresse debut	longueur	adresse fin
A	0	400 (0 → 399)	399
B	400 adresse fin A + 1	600	999 adresse fin A + longueur B
C	1000	500	1499
D	1500	300	1799

le module chargeable : *



2 - le contenu du module chargeable

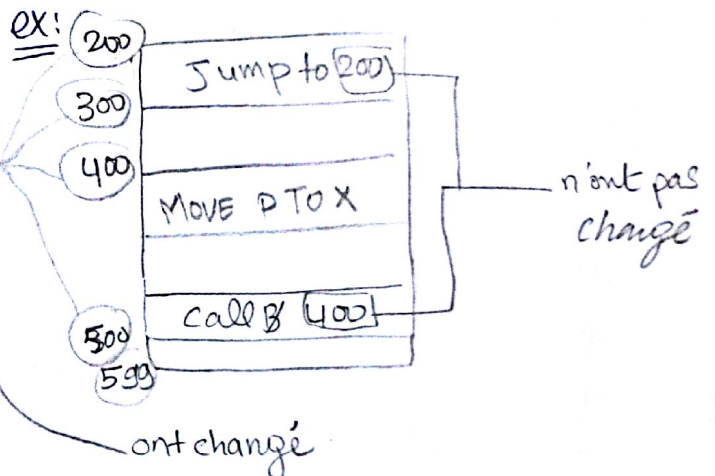
1er Cas: Il n'existe pas de registre de (càd : chargeur absolu).

on ajoute 200, (cte de translation) à chaque adresse du module chargeable *

2^{ème} cas: La machine dispose d'un registre de base (càd chargeur relageable).

dans ce cas, on ne modifie pas les adresse qui sont dedans (ex Jump to 200)

Le 200 ne change pas, par contre les @ qui sont dehors vont changer



$$\begin{array}{l}
 \text{--- } T_2 T_1 \text{ ---} \\
 \text{--- } T_1 T_5 T_4 T_3 T_2 \text{ ---} \\
 \text{--- } T_2 T_1 T_6 T_4 T_5 T_4 T_3 \text{ ---} \leftarrow \text{ordre final} \\
 \text{--- } T_3 T_2 T_7 T_6 T_1 T_5 T_4 \text{ ---} \\
 \text{--- } T_4 T_3 T_2 T_7 T_6 T_1 T_5 \text{ ---} \\
 \vdots
 \end{array}$$

$$k_m = \frac{25 + (4-1) + (8-2) + (11-1) + (21-2) + (18) + (24-1)}{7}$$

$$k_m = 14,86$$